

Passamos agora à tarefa de atribuir uma dimensão a certos espaços vetoriais. Apesar de associarmos usualmente dimensão a algo geométrico, precisamos encontrar uma definição algébrica adequada da dimensão de um espaço vetorial. Isto será feito através do conceito de base (~~para o~~).

Definição 12, Seja V um espaço vetorial real. Uma base de V é um conjunto linearmente independente de V que gera V .

Exemplos:

① $B = \{(1,0,0); (0,1,0); (0,0,1)\}$ é LI e gera $\mathbb{R}^3$. Logo é uma base para $\mathbb{R}^3$.

② $B = \{(1,1); (-1,1)\}$ é LI e gera $\mathbb{R}^2$. Logo é uma base para $\mathbb{R}^2$.

Teorema 2: Seja V um espaço vetorial real, finitamente gerado pelos elementos do conjunto $S = \{v_1, \dots, v_n\}$. Então podemos extrair do conjunto S uma base para V .

Demonstração: Se S for um conjunto LI, então S é uma base de V . Agora, se S for um conjunto LD então do Teorema 6, um de seus elementos é combinação linear dos outros, digamos que seja $v_n \in S$.

Ou seja, existem $\alpha_1, \dots, \alpha_{n-1}$ escalares tais que

$$v_n = \alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_{n-1} v_{n-1}.$$

29

Ou seja $v_n \in [v_1, \dots, v_{n-1}]$. Do exercício 11 da Lista 3

$\{v_1, \dots, v_{n-1}\}$ é gerador de V . Se $\{v_1, \dots, v_{n-1}\}$ for LI, repetimos esse processo até chegarmos a um conjunto LI, que ainda gera V . Com isso obtemos uma base para V .

Teorema 10: Seja V um espaço vetorial real gerado por um conjunto finito de elementos $v_1, \dots, v_n \in V$. Então, todo conjunto linearmente independente de V é finito e contém no máximo n elementos.

Demonstração: Como não foi trabalhado a teoria de sistemas lineares no curso, e p/ demonstrar esse teorema se faz necessário tal teoria, deixarei a demonstração. (a título de curiosidade do plano)

Definição 13: Seja V um espaço vetorial real. Dizemos que V é um espaço vetorial de dimensão finita se V possui uma base finita.

Corolário 2 : Seja V um espaço vetorial de dimensão finita. Então, quaisquer duas bases de V têm o mesmo número de elementos

30

Demonstração : Suponha que $\beta = \{v_1, \dots, v_n\}$ e $\beta' = \{w_1, \dots, w_m\}$ são bases finitas para V . Como β gera V

e β' é LI em V , do Teorema 10 temos que $m \leq n$.

Analogamente, $\beta' = \{w_1, \dots, w_m\}$ gera V e

$\beta = \{v_1, \dots, v_n\}$ é LI em V , pelo Teorema 10 $n \leq m$.

Portanto $m = n$.

Exemplo ~~2~~

$\beta = \{(1,0), (1,1)\}$ e $\beta' = \{(1,1), (1,-1)\}$ são duas bases para $\mathbb{R}^2$.

Definição 14 : Seja V um espaço vetorial ^{real} de dimensão finita, que possui uma base com n elementos. A dimensão de V é definida como sendo o número de elementos de uma base de V . Indicaremos a dimensão de V por $\dim(V) = n$.

Observações:

31

No caso em que $V = \{0_V\}$, temos que o conjunto vazio $\emptyset \subset V$ é base de V e dizemos que o espaço vetorial V tem dimensão nula.

Exemplos:

① $\mathcal{P}_3(\mathbb{R})$, $\beta = \{1, x, x^3\}$ é uma base de $\mathcal{P}_3(\mathbb{R})$, denominada base canônica. Assim $\dim(\mathcal{P}_3(\mathbb{R})) = 3$.

② $\beta = \left\{ \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}; \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}; \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}; \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \right\}$
é base para $M_2(\mathbb{R})$, logo $\dim M_2(\mathbb{R}) = 4$.

Corolário 4: Seja V um espaço vetorial real, de $\dim V = n$.

a) Todo subconjunto de V com mais de n elementos é LD.

b) Nenhum conjunto contendo menos de n elementos pode gerar V .

Dem: Exercício para casa

Teorema 11 (Completamento) : Seja S um subconjunto linearmente independente de V , onde V é um e.v. de dimensão finita. Então S pode ser completado de modo a formar uma base para V .

Demonstração : Considere $\dim(V) = n$ e $S = \{v_1, \dots, v_k\}$ linearmente independente. O Teorema 10 nos diz que $k \leq n$. Se $[v_1, \dots, v_k] = V$, então S é base de V . Agora se existe $v_{k+1} \in V$ tal que $v_{k+1} \notin [v_1, \dots, v_k]$, e exercício 10 da lista 3 nos diz que $\{v_1, \dots, v_k, v_{k+1}\}$ é L.I. Se $V = [v_1, \dots, v_{k+1}]$ então $\{v_1, \dots, v_{k+1}\}$ é base de V . Caso contrário, repete o procedimento até chegarmos a uma base de V .

Exemplos :

① $S = \{(1,0)\}$ é L.I. em $\mathbb{R}^2$;

Sei que $\mathbb{R}^2$ é um e.v. ~~(com)~~ de dim finita;

Aplicando Teo 11, podemos completar S até chegar a uma base de $\mathbb{R}^2$.

Procedimento:

② $S = \{(3, 1, 0)\}$ é LI em $\mathbb{R}^3$

Completar S até chegar a uma base de $\mathbb{R}^3$!

33

③ $S = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \right\}$ é LI em $M_2(\mathbb{R})$.

Completar S até chegar a uma base de $M_2(\mathbb{R})$.

(*) Ensinar a representar um vetor qualquer de um e.v. de dim. finita, com base β , em coordenadas. Fazer apenas exemplos.

Teorema 1.2: Seja U um subespaço vetorial de um e.v. V de dimensão finita. Então todo subconjunto de U LI, é finito e é parte de uma base de U .

Dem: Exercício para casa.

Corolário 5: Seja U um subespaço vetorial próprio de $V \equiv$ e.v. de dimensão finita. Então U é de dimensão finita e $\dim(U) < \dim(V)$.

Dem: Exercício para casa.

Teorema 13: Sejam U e W subespaços de dimensão finita de um espaço vetorial real V . Então $U+W$ é de dimensão finita e tem-se que:

$$\dim(U+W) = \dim(U) + \dim(W) - \dim(U \cap W).$$

Demonstração: Como U, W são subespaços de V , então sabemos que $U \cap W$ é subespaço de V . Note que $U \cap W \subset U$ e $U \cap W \subset W$. Do corolário 5 $U \cap W$ é de dimensão finita e, $\dim(U \cap W) < \dim(U)$ e $\dim(U \cap W) < \dim(W)$. Ou seja $U \cap W$ possui base finita $\{v_1, \dots, v_k\}$ que é parte de uma base

$$\{v_1, \dots, v_k, u_1, \dots, u_m\} \text{ de } U$$

$$\{v_1, \dots, v_k, w_1, \dots, w_n\} \text{ de } W.$$

Então $U+W = [v_1, \dots, v_k, u_1, \dots, u_m, w_1, \dots, w_n]$

Afirmamos que $S = \{v_1, \dots, v_k, u_1, \dots, u_m, w_1, \dots, w_n\}$ é base de $U+W$.

Para isso, basta mostrar que S é L.I.

Considere a comb. linear nula:

35

$$\sum_{i=1}^k \alpha_i v_i + \sum_{j=1}^m \beta_j u_j + \sum_{l=1}^n \lambda_l w_l = 0_V \quad (*)$$

Então

$$-\sum_{l=1}^n \lambda_l w_l = \underbrace{\sum_{i=1}^k \alpha_i v_i}_{\in U \cap W} + \underbrace{\sum_{j=1}^m \beta_j u_j}_{\in U} \in U$$

Defina $\hat{u} := \sum_{l=1}^n \lambda_l w_l$, então $\hat{u} \in U$. Como $\hat{u} \in W$,

então $\hat{u} \in U \cap W = [v_1, \dots, v_k]$. Então $\exists \hat{\alpha}_1, \dots, \hat{\alpha}_k \in \mathbb{R}$

tais que $\hat{u} = \sum_{i=1}^k \hat{\alpha}_i v_i$. Logo:

$$\sum_{i=1}^k \hat{\alpha}_i v_i = \sum_{l=1}^n \lambda_l w_l \Rightarrow$$

$$\sum_{i=1}^k \hat{\alpha}_i v_i - \sum_{l=1}^n \lambda_l w_l = 0_V$$

Como $\{v_1, \dots, v_k, w_1, \dots, w_n\}$ é LI, então $\hat{\alpha}_i = 0 \ \forall \ i=1, \dots, k$

e $\lambda_l = 0 \ \forall \ l=1, \dots, n$. Assim substituindo $\lambda_l = 0$

na equação (*), temos

$$\sum_{i=1}^k \alpha_i v_i + \sum_{j=1}^m \beta_j u_j = 0_V$$

Como $\{v_1, \dots, v_k, u_1, \dots, u_m\}$ é LI, então $\alpha_i = 0 \quad \forall i=1, \dots, k$
 e $\beta_j = 0 \quad \forall j=1, \dots, m$. Portanto S é LI. É logo
 base de $U+W$.

Note que

$$\begin{cases} \dim U+W = k+m+n \\ \dim U = k+m \\ \dim W = k+n \\ \dim U \cap W = k \end{cases}$$

Então

$$\begin{aligned} \dim U+W &= k+m+n \\ &= (k+m) + (k+n) - k \\ &= \dim(U) + \dim(W) - \dim(U \cap W). \end{aligned}$$

Proposição: Sejam V um e.v. dimensão finita e W um subespaço de V . Então existe um subespaço U de V tal que $V = U \oplus W$.

Demonstração: Exercício para casa.

Proposição 3: Sejam V um e.v. real de dimensão finita e W subespaço de V . Se $\dim(W) = \dim(V)$ então $W = V$.

Demonstração: Exercício para casa.

Exemplo: $V \equiv$ espaço vetorial real

$$\dim(V) = 9$$

U, W subespaços de V com $\dim(U) = 6$, $\dim(W) = 5$

É verdade que $2 \leq \dim(U \cap W) \leq 5$?

$$\begin{aligned} \underline{\text{Sol:}} \quad 6 &\leq \dim(U+W) = \dim(U) + \dim(W) - \dim(U \cap W) \\ &= 6 + 5 - \dim(U \cap W) \leq 9 \end{aligned}$$

$\Downarrow$

$$5 \geq \dim(U \cap W) \geq 2$$

Exemplos

$$\textcircled{1} \quad S = \{(1, 0, -1), (1, 2, 1), (0, -3, 2)\}$$

S é base para $\mathbb{R}^3$?

$$\textcircled{2} \quad S = \left\{ \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \right\} \text{ é base p/ } M_2(\mathbb{R})!$$

③ $W = \{(x_1, x_2, x_3, x_4, x_5) \in \mathbb{R}^5 : x_1 + x_3 + x_5 = 0 \text{ e } x_2 = x_4\}$

38

Determinar uma base p/ W !

④ $S = \{p(x) \in \mathcal{P}_3(\mathbb{R}) : p(-1) = 0 \text{ e } p'(1) = 0\}$

Determinar uma base para S !

⑤ $S = \{1 - 2x^2 + x^3, 3 - x + 4x^2, -2 + 3x, x - 3x^3\}$

É base de $\mathcal{P}_3(\mathbb{R})$?

⑥ $U = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x - 2y + 3z = 0\}$

$W = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x + \frac{y}{2} + \frac{z}{3} = 0\}$

Determinar uma base para $U + W$.

* Aqui encerra o conteúdo da 3ª lista.

A partir de agora, vamos estudar transformações entre os espaços vetoriais, que preservam a estrutura de soma e multiplicação por escalar.

motivação em $\mathbb{R}^2$:

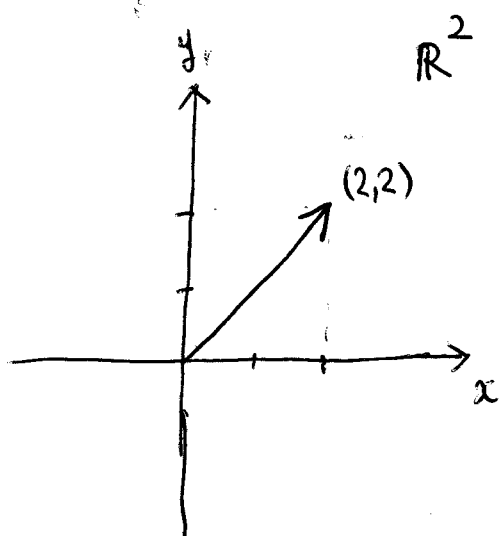
① $\lambda \in \mathbb{R}$, com $|\lambda| > 1$, defina

$$T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

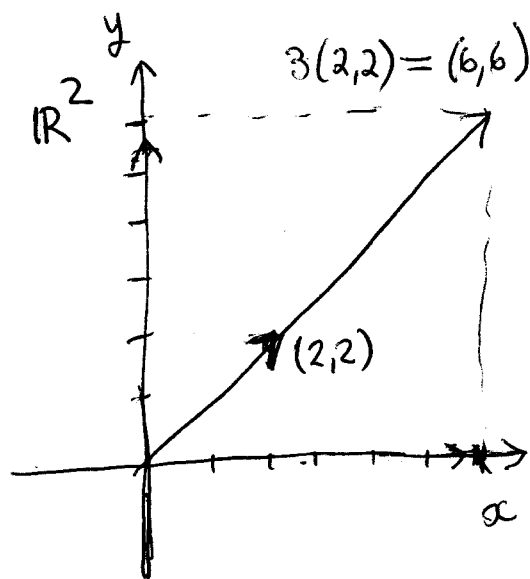
$$(x, y) \mapsto T(x, y) := \lambda(x, y)$$

T é chamada de dilatação. Vejamos ~~uma~~ a ação da

T no vetor $(2, 2)$, $\lambda = 3$:



T
 $\longrightarrow$



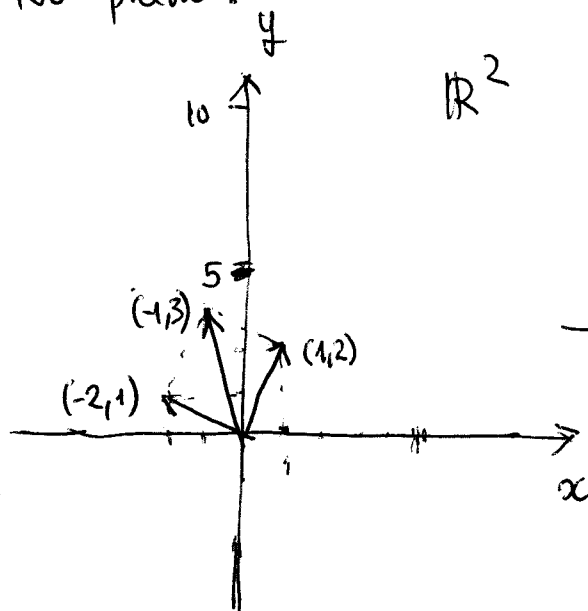
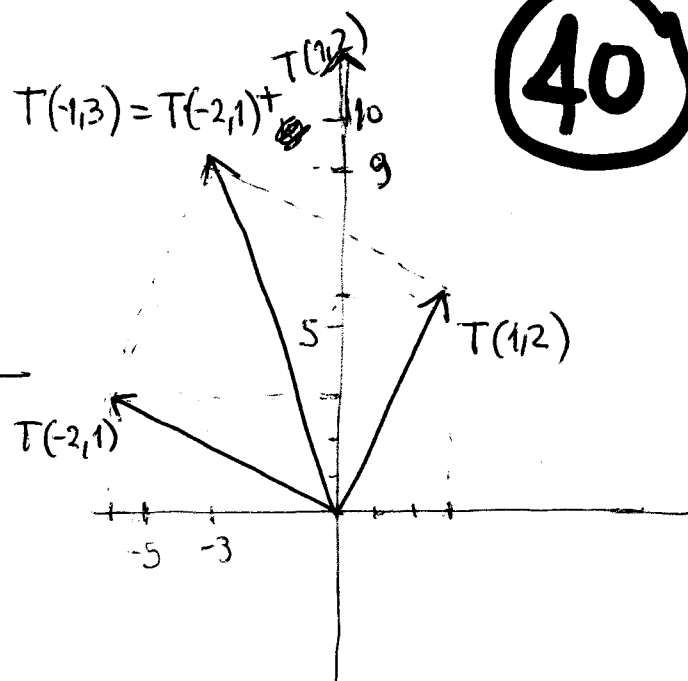
Agora, sejam os vetores $(1, 2)$; $(-2, 1) \in \mathbb{R}^2$; então
 $(1, 2) + (-2, 1) = (-1, 3)$. Avaliando T em cada um dos
vetores dessa equação temos:

$$T(1, 2) = 3(1, 2) = (3, 6)$$

$$T(-2, 1) = 3(-2, 1) = (-6, 3)$$

$$T(-1, 3) = 3(-1, 3) = (-3, 9) = (3, 6) + (-6, 3) = T(1, 2) + T(-2, 1)$$

No plano:


 T


Note que essa transformação preserva as operações de soma e multiplicação por escalar.

Quando $|\lambda| < 1$, T é chamada de contração.

Definição 15: Sejam V e W espaços vetoriais reais e uma aplicação $T: V \rightarrow W$. Dizemos que T é uma transformação linear se possui as seguintes propriedades:

- a) $T(u+v) = T(u) + T(v)$, $\forall u, v \in V$
 b) $T(\lambda u) = \lambda T(u)$, $\forall \lambda \in \mathbb{R}, \forall u \in V$

Exemplos:

① V um e.v. real

$I_V: V \rightarrow V$
 $v \mapsto I_V(v) = v$ é transf. linear.